

具体设备结构请看上一章内容

手动程序是在手动模式下操作的，没有达到条件的时候绝对不能允许动作。

这里作用的HMI按钮没有在输入中体现出来，HMI来操作设备的手动模式。

这里我加了一个HMI输入，留出来几个字专门来做HMI操作

接下来我们来编写手动模式的程序

满足手动条件，输送电机我写的是点动的，根据需求来写，将输出侧留出一些字，以备后用，手动是包括设备上的所有动作的分步，可以将设备分成各个部分的机构，然后将每个部分分开写，这样更直观。

可以看得出来，我写的都是用的最基础的起保停，没有用到置位复位，用置位和复位的话需要记着给复位掉，写起保停的时候记得互锁就行，其实程序就是这样的。

将所有起保停写到一起，如果一定要用复位置位的话，建议统一写在后面，方便观看直观。